

正 誤 表

『論集』第27巻第1号において、下記のように訂正いたします。

39頁 数式(2)の下に、2行追加いたします。

$$=r_{12} \cdot \cos \delta_1 \cdot \sin(\theta/2) + r_{23} \cdot \cos \delta_2 \cdot \sin(\theta/2) + r_{31} \cdot \cos \delta_3 \cdot \sin(\theta/2)$$

ここで、 δ_1 、 δ_2 、 δ_3 は、3つの結合軸がそれぞれラセン軸となす角を表わす。

40頁 $d_{12} = r_{12} \cdot \cos \delta_1$

(4)